

# 具有年龄结构的捕食系统的动力学行为

谭远顺<sup>1 2</sup>, 陆炳新<sup>1</sup>

(1. 南京师范大学数学与计算机科学学院 210097 南京)

(2. 湖北民族学院理学院 445000 湖北恩施)

[摘要] 研究了一类捕食者具有年龄结构的捕食系统的动力学行为. 应用差分方程的比较原理, 离散半动力系统的持久性定理以及单调算子的三分稳定性, 获得系统的有界性, 一致持久性, 永久持久性.

[关键词] 弱持久, 强持久, 一致持久, 永久持久

[中图分类号] B4C05 B4C23 [文献标识码] A [文章编号] 1001-4616(2004)01-0013-07

## 1 有界性

文[1]考虑了一类捕食者具有年龄结构的捕食系统:

$$\begin{aligned}x(t+1) &= x(t)g(x)y_2(t), \\y_1(t+1) &= s_1y_1(t) + x(t)[1 - g(y_2(t))], \\y_2(t+1) &= by_1(t) + s_2y_2(t).\end{aligned}$$

获得了系统的有界性, 一致持久性, 永久持久性定理. 但是, 没有考虑成年捕食者在哺乳期捕食率的相对增长, 从而不能很好的描述其生态行为. 本文研究以下系统:

$$\begin{aligned}x(t+1) &= x(t)g(x(t) + \sum_{i=k+1}^n(\beta_iy_i(t))), \\y_1(t+1) &= x(t)[1 - g(\sum_{i=k+1}^n(\beta_iy_i(t)) \vee g(0))] + s_1y_1(t), \\y_i(t+1) &= b_{i-1}y_{i-1}(t) + s_iy_i(t), \quad i = 2, 3, \dots, n.\end{aligned} \quad (1)$$

这里,  $x(t)$  表示第  $t$  代食饵种群密度,  $y_i(t)$  表示第  $t$  代第  $i$  个年龄阶段捕食者种群密度 ( $i = 1, \dots, n$ ),  $\beta_i$  为正常数, 表示捕食者对食饵的捕食系数 ( $i = k+1, \dots, n$ ),  $b_{i-1}, s_i$  分别表示从第  $i-1$  类到第  $i$  类捕食种群的转化系数和第  $i$  类捕食种群滞留比率 ( $i = 2, \dots, n$ ).  $g: [0, \infty) \rightarrow R$  是一严格递减且  $g(0) > 1$  的光滑函数.

模型可作如下解释: 设第 1 类到第  $k$  类为幼年捕食种群, 无捕食能力, 依赖其父母为生.

$g(\sum_{i=k+1}^n(\beta_iy_i(t)) \vee g(0))$  为食饵未被发现的概率, 则  $1 - g(\sum_{i=k+1}^n(\beta_iy_i(t)) \vee g(0))$  为食饵被发现的概率. 为便于研究, 做如下定义: 记  $(x(t), y_1(t), \dots, y_n(t)) \equiv (x, y_1, \dots, y_n)$ . 定义映射  $f: R_+^{n+1} \rightarrow R_+^{n+1}$ ,  $f_0(x, y_1, \dots, y_n) = x(t+1)$ ,  $f_i(x, y_1, \dots, y_n) = y_i(t+1)$  ( $i = 1, \dots, n$ ).  $f$  表示  $\underbrace{f \circ \dots \circ f}_{i \uparrow}(x, y_1, \dots, y_n)$  则  $f_i^t(x, y_1, \dots, y_n)$  表示取值于  $(x, y_1, \dots, y_n) \in R_+^{n+1}$  的映射  $f$  的第  $i$  类 ( $i = 1, \dots, n$ ) 个体, 因而  $f$  描述了系统 (1)  $t$  代以后的种群密度状态.

考虑食饵种群. 定义一维映射  $h: R_+ \rightarrow R_+$ ,  $h(x) = xg(x)$ . 由  $g(x)$  的性质知  $h(x)$  在  $(0, \infty)$  上存在唯一不动点  $x^*$ . 且当  $0 < x < x^*$  时  $h(x) > x$ , 当  $x > x^*$  时  $h(x) < x$ . 因此在  $h$  迭代下  $I \equiv h[0, x^*]$  是一紧不变区间, 从  $R_+$  中出发的任一点在  $f$  迭代下进入并停留在  $I$  内部或以  $\max I$  为极限.

为证系统的有界性我们考虑以下矩阵模型

收稿日期: 2003-09-17.

基金项目: 国家自然科学基金资助(编号 19871041).

作者简介: 谭远顺, 1974- , 南京师范大学数学与计算机科学学院博士研究生, 主要从事微分方程定性理论研究. E-mail: Ystan@pine.njnu.edu.cn

$$X(t+1)=P(X(t))X(t),t=0,1,\cdots,$$

(2)

这里  $X(t)=(X_1(t),\cdots,X_n(t))^T,P(X(t))$  为一  $n\times n$  矩阵.

对于一个具阶段结构的人口模型由[2]易知非负的凸矩阵  $P(X(t))$  可以分解成一生殖矩阵  $F(X(t))=[f_{ij}]$  和一类转化矩阵  $\pi(X(t))=[t_{ij}]$  之和,即  $P(X(t))=F(X(t))+\pi(X(t))$ .

我们先证明一个引理.

引理 1 设存在常数  $\delta>0,K>0$  使对所有  $X\in R_+^n,i,j=1,2,\cdots,n$  有

$$0\leq t_{ij}\leq 1,\sum_{i=1}^nt_{ij}(X)\leq \delta<1,$$
$$0\leq f_{ij},\|F(X)X\|\leq K.$$

则模型(2)是耗散的

证明 由于  $\|\pi(X)X\|\leq \delta\|X\|$  则

$$\begin{aligned}\|X(t+1)\|&=\|P(X(t))X(t)\|=\|[F(X(t))+\pi(X(t))]X(t)\|\leq \\ &\|[F(X(t))X(t)]\|+\|\pi(X(t))X(t)\|\leq \delta\|X(t)\|+K,t=0,1,\cdots.\end{aligned}$$

由于  $0<\delta<1$  由迭代法易知  $\|X(t)\|\leq \delta^t\|X(0)\|+K\sum_{i=1}^{t-1}\delta^i\leq \delta^t\|X(0)\|+\frac{K}{1-\delta}$

所以存在正整数  $t'\geq 1$  使得  $\|X(t)\|\leq \frac{2K}{1-\delta},t=t',t'+1,\cdots$

此即说明模型(2)是点耗散的.

引理 2<sup>[3]</sup> 设  $Y(t)=(Y_1(t),\cdots,Y_n(t))^T,Y(t+1)=F(Y(t))=(F_1Y_1(t),\cdots,F_nY_n(t))^T$ ,如下列条件满足

- (i)  $X(t_1)\leq Y(t_1)$ ;
- (ii)  $F(X)\leq F(Y),X<Y$ ;
- (iii)  $X(t+1)\leq F(X(t)),t=t_1,t_1+1,\cdots$ .

那么,对于  $t=t_1,t_1+1,\cdots$  都有  $X(t)\leq Y(t)$ .

定理 1 如果  $0<b_i<1(i=1,\cdots,n-1),0<s_i<1(i=1,\cdots,n)$  则系统(1)是有界的.

证明 因为  $h(x)=xg(x),I=h[(0,x^*)]$ .由  $I$  的紧不变性知:

当  $x\in[0,\max I]$  时,  $h(x)=xg(x)\in[0,\max I]$ . 设  $(x,y_1,\cdots,y_n)\in R_+^{n+1}$  则  $f_0(x,y_1,\cdots,y_n)=xg(x+\sum_{i=k+1}^n\beta_iy_i)\leq xg(x)\in[0,\max I]$ ;

当  $x>\max I>x^*$  时,由  $g$  函数的性质知

$$f_0(x,y_1,\cdots,y_n)=xg(x+\sum_{i=k+1}^n\beta_iy_i)\leq xg(x)<x.$$

因而食饵种群是有界的,即  $\exists B>0,t_1>0$  使得当  $t\geq t_1$  时  $x(t)\leq B$ .

下面我们考捕食种群的有界性.

由系统(1),我们有当  $t\geq t_1$  时,

$$y_i(t+1)\leq B[1-\frac{g(\sum_{i=k+1}^n\beta_iy_i)}{g(0)}]+s_1y_1(t),$$
$$y_i(t+1)=b_{i-1}y_{i-1}(t)+s_iy_i(t),i=2,\cdots,n.$$

(3)

考虑方程

$$\bar{y}_i(t+1)=B[1-\frac{g(\sum_{i=k+1}^n\beta_i\bar{y}_i)}{g(0)}]+s_1\bar{y}_1(t),$$
$$\bar{y}_i(t+1)=b_{i-1}\bar{y}_{i-1}(t)+s_i\bar{y}_i(t),i=2,\cdots,n.$$

(4)

即

$$\bar{y}(t+1) = \begin{bmatrix} s_1 & 0 & \dots & 0 & \frac{B}{\bar{y}_n} [1 - \frac{g(\sum_{i=k+1}^n \beta_i \bar{y}_i)}{g(0)}] \\ b_1 & s_2 & & & \\ & b_2 & s_3 & & \\ & & & \ddots & \\ & & & & b_{n-1} & s_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \bar{y}_1(t) \\ \vdots \\ \bar{y}_n(t) \end{bmatrix} \quad (5)$$

这里

$$P(\bar{y}(t)) = \begin{bmatrix} s_1 & 0 & \dots & 0 & \frac{B}{\bar{y}_n} [1 - \frac{g(\sum_{i=k+1}^n \beta_i \bar{y}_i)}{g(0)}] \\ b_1 & s_2 & & & \\ & b_2 & s_3 & & \\ & & & \ddots & \\ & & & & b_{n-1} & s_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} s_1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ b_1 & s_2 & & & \\ & b_2 & s_3 & & \\ & & & \ddots & \\ & & & & b_{n-1} & s_n \end{bmatrix}$$

$$+ \begin{bmatrix} 0 & 0 & \dots & 0 & \frac{B}{\bar{y}_n} [1 - \frac{g(\sum_{i=k+1}^n \beta_i \bar{y}_i)}{g(0)}] \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \end{bmatrix} \equiv [t_{ij}(\bar{y})] + [f_{ij}(\bar{y})].$$

易知(5)满足引理1的所有条件,因此系统(4)是点耗散的,由引理2知系统(1)中捕食种群是有界的.

## 2 弱持久和强持久

先给出关于持久性的定义

定义<sup>[4]</sup> (a)系统(1)在  $N$  是强持久的,如果  $x(t) > 0, y_i(t) > 0 (i = 1, 2, \dots, n)$  对于任意  $t = 0, 1, \dots, N$ ;

(b)系统(1)在  $N$  是弱持久的,如果  $x(t) > 0, y_i(t) > 0 (i = 0, 1, \dots, n)$  对于  $t = 0, 1, \dots, N-1$ ,而  $x(N) > 0, y_i(N) \geq 0$ ,且  $\sum_{i=1}^n y_i(N) > 0$ ;

(c)系统(1)是强持久的,如果对  $N = 0, 1, \dots$ ,它在  $N$  强持久并且  $\limsup_{t \rightarrow \infty} x(t) > 0, \limsup_{t \rightarrow \infty} y_i(t) > 0, i = 1, 2, \dots, n$ ;

(d)系统(1)是弱持久的,无论它在  $N = 0, 1, \dots$  是强持久还是弱持久,只要  $\limsup_{t \rightarrow \infty} x(t) > 0, \limsup_{t \rightarrow \infty} (\sum_{i=1}^n y_i(t)) > 0 (i = 1, 2, \dots, n)$ ;

(e)系统(1)是一致持久的,如果它在  $N = 0, 1, \dots$  强持久且存在常数  $\eta > 0$  使  $\liminf_{t \rightarrow \infty} x(t) > \eta, \liminf_{t \rightarrow \infty} y_i(t) > \eta (i = 1, 2, \dots, n)$ ;

(f)系统(1)是永久持久的,如果它一致持久且点耗散.

定理2 假设系统(1)在0强持久,且以下条件成立

$$-x^* \frac{g'(0)}{g(0)} > \frac{\prod_{i=1}^n (1 - s_i)}{\sum_{j=k}^{n-1} [(\prod_{i=1}^j b_i) \beta_{j+1} \prod_{m=j+2}^n (1 - s_m)]}. \quad (6)$$

则系统(1)强持久

万方数据

证明 系统 (1) 在 0 强持久 , 由归纳法可知 , 系统 (1) 在  $N$  强持久 ,  $N = 1, 2, \dots$  , 在  $(0, \dots, \rho)$  处系统 (1) 的线性近似方程的特征多项式为

$$P(\lambda) = \lambda(\lambda - g(0))(\lambda - s_2) \dots (\lambda - s_n).$$

由于  $g(0) > 1$  显然有

$$P(1) = (1 - g(0)) \dots (1 - s_n) < 0.$$

所以  $(0, \dots, \rho)$  是不稳定的.

在  $(x^*, \dots, \rho)$  处系统 (1) 的线性近似方程的特征多项式为( 为方便 , 记  $x^* g'(x^*) = m, x^* g'(0)/g(0) = n$  )

$$P(\lambda) = \begin{vmatrix} \lambda - m - 1 & 0 & 0 & \dots & 0 & -\beta_{k+1}m & \dots & -\beta_{n-1}m & -\beta_nm \\ 0 & \lambda - s_1 & 0 & \dots & 0 & \beta_{k+1}n & \dots & \beta_{n-1}n & \beta_n n \\ 0 & -b_1 & \lambda - s_2 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ & & & \dots & & & & & \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & -b_{n-1} & \lambda - s_n \end{vmatrix}$$

因为

$$P(1) = -m[(1 - s_1) \dots (1 - s_n) + (b_1 \dots b_k \beta_{k+1}(1 - s_{k+2} \dots (1 - s_n) + \dots + b_1 \dots b_{n-1} \beta_n)n)]$$

由 (6) 知  $P(1) < 0$  所以  $(x^*, \dots, \rho)$  是不稳定的. 由 [4] 知系统是强持久的. 类似可证

定理 3 假设  $s_i = 0$  系统 (1) 在 0 弱持久 , 则系统 (1) 弱持久 , 如果不等式 (6) 满足

注 1 由定理 2 , 定理 3 , 我们发现系统 (1) 弱持久或强持久严格依赖于捕食者的初始信息.

注 2 定理条件要求每一阶段群密度都有损耗 , 这是符合自然规的 , 无损耗的情况可作近似处理.

3 永久持久

设  $(X, d)$  为一度量空间 ,  $Y$  为其闭子集 ,  $f : X \rightarrow X$  连续 ,  $f(X) \subset Y, f|_Y : Y \rightarrow Y$  是连续的 ,  $f(X/Y) \subset X/Y$ .

为证明系统的永久持久性定理 , 先给出以下几个引理.

引理 3<sup>[5]</sup> (1) 如果食饵子系统  $h(x)$  在  $(0, x^*)$  内无最大值 , 则平衡态是全局稳定的 ,  
(2) 对  $h(x)$  如存在  $x_m, 0 < x_m < x^*$  使  $h'(x_m) = 0$  且当  $0 < x < x_m$  时  $h'(x_m) > 0$  当  $x > x_m$  时  $h'(x_m) < 0$  则平衡态  $x^*$  全局稳定的充要条件是  $h(x)$  无周期 2 点.

引理 4<sup>[5]</sup> 对度量空间中满足以上条件的  $f(x)$  , 如以下条件满足 :

- (i) 对任意  $\bar{x} \in X, f^i(\bar{x})$  是一紧的正轨 ;
- (ii) 在  $X$  中 ,  $f$  是点耗散的 ;
- (iii)  $f|_Y$  有一非循环覆盖  $\pi = \{M_1, M_2, \dots, M_k\}$  ;
- (iv)  $W^s(M_i) \cap X/Y = \phi, i = 1, 2, \dots, k$ .

则系统关于  $f$  是永久持久的.

引理 5<sup>[4]</sup> 设  $T : R_+^n \rightarrow R_+^n$  是一单调连续算子且具有以下特征 :

- (a) 存在一正整数  $k$  , 使对所有的  $0 < \lambda < 1$  和  $x > 0$  有  $\lambda T^k(x) < T^k(\lambda x)$  ;
- (b) 存在一正整数  $l$  , 使对所有的  $x \geq (\alpha, x \neq 0)$  有  $T^l > 0$  . 则必有以下之一成立 :
  - (i) 每一非零轨道是无界的 ;
  - (ii) 每一轨道趋于的唯一零不动点 ;
  - (iii) 每一非零轨道趋于唯一的非零不动点  $q, q > 0$  .

定理 4 设  $0 < b_i < 1, 0 < s_i < 1$  , 系统 (1) 在 0 强持久 , 如果食饵子系统  $h(x)$  无周期 2 点或者在  $(0, x^*)$  内无最大值 , 且 (6) 与下式成立

$$\lambda \left[ 1 - \frac{g(\sum_{i=k+1}^n \beta_i y_i)}{g(0)} \right] < \left[ 1 - \frac{g(\sum_{i=k+1}^n \lambda \beta_i y_i)}{g(0)} \right] \tag{7}$$

则系统(1)永久持久

证明 定义  $C_1 = \{ (x, y_1, \dots, y_n) \in R_+^{n+1} \mid x = 0 \}$ ,

$C_2 = \{ (x, y_1, \dots, y_n) \in R_+^{n+1} \mid y_i = 0, i = 1, 2, \dots, n \}$ .

令  $Y = C_1 \cup C_2$ , 我们只须证明  $Y$  一致排斥系统(1)的所有正解, 即证明引理4的所有条件得以满足.

由定理1知引理4的条件(i) & (ii)满足. 我们只须验证(iii) & (iv). 在  $Y$  中  $f$  仅有两个不变集  $M_1 = \{ (0, 0, \dots, 0) \}$ ,  $M_2 = \{ (x^*, 0, \dots, 0) \}$ , 设  $(\bar{x}, \bar{y}_1, \dots, \bar{y}_n)$  是从  $C_1$  出发的一个解, 由系统(1)以及  $0 < s_i < 1$  知:

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \bar{y}_i(t) = 0, i = 1, 2, \dots, n$$

即从  $C_1$  出发的点当  $t$  无限大时趋于  $(0, 0, \dots, 0)$

设  $(\bar{x}, \bar{y}_1, \dots, \bar{y}_n)$  是从  $C_2$  出发的轨线上的点且  $x(0) > 0$ , 由于  $x^*$  是映射  $h(\bar{x}) = \bar{x}g(\bar{x})$  的正平衡态, 由定理条件和引理3我们有

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \bar{x}(t) = x^*.$$

这表明: 如果不变集  $M_1, M_2$  是孤立的, 则  $\{M_1, M_2\}$  是孤立的, 且为  $Y$  的一个非循环覆盖.

最后验证(iv)

假如  $W^s(M_1) \cap R_+^{n+1}/Y \neq \emptyset$ , 设  $(\bar{x}, \bar{y}_1, \dots, \bar{y}_n)$  为  $R_+^{n+1}/Y$  中的一正轨, 使得

$$\lim_{t \rightarrow \infty} (\bar{x}, \bar{y}_1, \dots, \bar{y}_n) = (0, 0, \dots, 0).$$

由于  $g$  连续且  $g(0) > 0$ , 选择足够小的  $x, y_i (i = k+1, \dots, n)$ , 使  $g(x + \sum_{i=k+1}^n \beta_i y_i) > 1$ , 对足够大的  $t$  有

$$\bar{x}(t+1) = \bar{x}(t)g(x + \sum_{i=k+1}^n \beta_i y_i) > \bar{x}(t).$$

这与  $\lim_{t \rightarrow \infty} \bar{x}(t) = 0$  矛盾.

假设  $W^s(M_2) \cap R_+^{n+1}/Y \neq \emptyset$ , 设  $(\bar{x}, \bar{y}_1, \dots, \bar{y}_n)$  为  $R_+^{n+1}/Y$  中一正轨, 使得

$$\lim_{t \rightarrow \infty} (\bar{x}, \bar{y}_1, \dots, \bar{y}_n) = (x^*, 0, \dots, 0).$$

$\forall \varepsilon > 0$  取  $t_0 > 0$  足够大, 使当  $t \geq t_0$  时

$$x^* - \varepsilon < \bar{x}(t) < x^* + \varepsilon \quad (8)$$

由系统(1)当  $t \geq t_0$  时

$$\begin{aligned} \bar{y}_1(t+1) &\geq (x^* - \varepsilon) \left[ 1 - \frac{g(\sum_{i=k+1}^n \beta_i \bar{y}_i)}{g(0)} \right] + s_1 \bar{y}_1(t), \\ \bar{y}_i(t+1) &= b_{i-1} \bar{y}_{i-1}(t) + s_i \bar{y}_i(t), i = 2, \dots, n. \end{aligned} \quad (9)$$

我们考虑

$$\begin{aligned} \tilde{y}_1(t+1) &= (x^* - \varepsilon) \left[ 1 - \frac{g(\sum_{i=k+1}^n \beta_i \tilde{y}_i)}{g(0)} \right] + s_1 \tilde{y}_1(t), \\ \tilde{y}_i(t+1) &= b_{i-1} \tilde{y}_{i-1}(t) + s_i \tilde{y}_i(t), i = 2, \dots, n. \end{aligned} \quad (10)$$

定义映射  $T: R_+^n \rightarrow R_+^n$

$$\begin{aligned} T_1(\tilde{y}) &= (x^* - \varepsilon) \left[ 1 - \frac{g(\sum_{i=k+1}^n \beta_i \tilde{y}_i)}{g(0)} \right], \\ T_i(\tilde{y}) &= b_{i-1} \tilde{y}_{i-1}(t) + s_i \tilde{y}_i(t), i = 2, \dots, n. \end{aligned}$$

这里  $\tilde{y} = (\tilde{y}_1, \tilde{y}_2, \dots, \tilde{y}_n)$ . 显然  $T$  是一单调连续算子. 由于

$$\lambda \left[ 1 - \frac{g(\sum_{i=k+1}^n \beta_i y_i)}{g(0)} \right] < \left[ 1 - \frac{g(\sum_{i=k+1}^n \lambda \beta_i y_i)}{g(0)} \right],$$

故取  $l = n, k = n$  我们有

万方数据

- (a)  $\lambda T^n \bar{y} < T^n(\lambda \bar{y})$  对所有  $0 < \lambda < 1, \bar{y} > 0$  ;  
(b)  $T^n \bar{y} > 0$  对所有  $\bar{y} \geq \alpha, \bar{y} \neq 0$  )由引理知必使其中之成立一.

定义

$$A_\epsilon = \begin{bmatrix} s_1 & 0 & \cdots & -\frac{\beta_{k+1}(x^* - \epsilon)g'(0)}{g(0)} & \cdots & -\frac{\beta_{n-1}(x^* - \epsilon)g'(0)}{g(0)} & -\frac{\beta_n(x^* - \epsilon)g'(0)}{g(0)} \\ b_1 & s_2 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & b_2 & s_3 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \ddots & \ddots & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & b_{n-1} & s_n & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

由不等式(6)和(8)知  $A_\epsilon$  有一个大于1的特征根,所以(10)的不动点  $(0, \dots, 0)$  是不稳定的,引理 5(ii) 不满足,又因  $A_\epsilon$  是一正的非对角矩阵,由 Perron-Frobenius 定理[2]对  $A_\epsilon$  最大的特征值,存在相应的正特征向量  $V = (v_1, v_2, \dots, v_n)$ .选取  $l > 0$  充分小使  $lv_i < \bar{y}_i(t_0), i = 1, 2, \dots, n$ .如果  $(\bar{y}_1(t), \dots, \bar{y}_n(t))$  是系统(10)具有初值  $\bar{y}_i(t_0) = lv_i$  的解,由引理 2,当  $t \geq t_0$  时我们有  $\bar{y}_i(t) > \bar{y}_i(t)$ .如果(i)满足则当  $t \rightarrow \infty$  时,因  $\bar{y}_i(t) \rightarrow \infty$ ,所以  $\bar{y}_i(t) \rightarrow \infty$  这与定理 1 矛盾.如果(iii)满足,设  $(q_1, q_2, \dots, q_n)$  为  $T$  的唯一正不动点,则  $\lim_{t \rightarrow \infty} \bar{y}_i(t) \geq q_i > \alpha, i = 1, 2, \dots, n$  这与  $\lim_{t \rightarrow \infty} \bar{y}_i(t) = 0$  矛盾.因而  $W^s(M_2) \cap X/Y = \phi$ .所以系统是强持久的.

注:当  $\beta_i = 0, b_i = 0 (i = 2, \dots, n), s_i = 0 (i = 3, \dots, n)$ ,由定理条件可以得到文[1]的所有结果.

4 应用

考虑系统<sup>[5]</sup>

$$\begin{aligned} x(t+1) &= x(t) \exp(r(1-x)) \exp(-r\beta y_2) \\ y_1(t) &= s_1 y_1(t) + x(t)[1 - \exp(-r\beta y_2)] \\ y_2(t+1) &= by_1(t) + s_2 y_2(t) \end{aligned} \tag{11}$$

定理 5

如果  $\beta r > \frac{(1-s_1)(1-s_2)}{b}, 0 < r \leq 2$  则系统(11)是永久持久的.

证明 易知当  $0 < r \leq 2$  时,  $h(x) = x \exp(r(1-x))$  的不动点  $x^* = 1$  是全局稳定的.下面验证其满足(6)和(7)

对于  $0 < \lambda < 1$ ,由于

$$\begin{aligned} \lambda[1 - g(y_2)] &= \lambda[1 - \exp(-r\beta y_2)] \\ [1 - g(\lambda y_2)] &= [1 - \exp(-\lambda r\beta y_2)] \end{aligned}$$

令

$$P_1(y_2) = 1 - \exp(-\lambda r\beta y_2) - \lambda + \lambda \exp(-r\beta y_2), \lambda \in (0, 1).$$

则  $P_1(0) = 0$  且

$$P'_1(y_2) = \lambda \beta r [\exp(-\lambda r\beta y_2) - \exp(-r\beta y_2)] > 0, y_2 > 0$$

因此当  $y_2 > 0, \lambda \in (0, 1)$  时

$$1 - \exp(-\lambda \beta r y_2) - \lambda [1 - \exp(-\beta r y_2)] > 0$$

所以(7)满足

由于  $\beta r > \frac{(1-s_1)(1-s_2)}{b}$ ,所以(6)满足

由定理 4 知系统(11)是永久持久的.

致谢:感谢导师罗定军教授的关怀、教导以及对本文的写作提出的建议.

[ 参考文献 ]

- [ 1 ] 谭远顺,魏代俊.具有年龄结构的捕食系统的动力学行为[ J ].湖北民族学院学报(自然科学版),2002,(20)9—13.
- [ 2 ] Cushing J M. An Introduction to Structured Population Dynamics[ J ]. Society for Industrial and Applied Mathematics ,Tucson ,Arizona ,1998.
- [ 3 ] Allen Is ,Moulon Mp ,Rose F L. persistence in an age-structured population for a patch-type enviromen[ J ]. Natural Resource Modeling. 1990 4 :197—214.
- [ 4 ] Vivian Hutson ,Klaus Schmitt. Permanence and the Dynamics of Biological System[ M ]. New York : Elsevier Science Publishing Co. Inc ,1992. 14—15.
- [ 5 ] Cull P Local , Global. Stability for Population Models[ J ]. Biol Cybern ,1986 ,54 :141—149.

## Dynamics of Predator-prey System with Age Structure

Tan Yuanshun<sup>1,2</sup> , Lu Bingxin<sup>1</sup>

( 1. School of Mathematics and Computer Science , Nanjing Normal University , 210097 , Nanjing , PRC )

( 2. Department of Mathematics of Hubei National College , 445000 , Hubei Enshi , PRC )

**Abstract** This article studies the dynamical action of a predator-prey system with age structure. Using the comparion theorem of difference equation , persistence theorem of discrete semi-dynamical system and stability of monotonous operator , we gain the boundary , uniform persistence and permanence of the system.

**Key words** weak persistence , strong persistence , uniform persistence , permanence

[ 责任编辑 :陆炳新 ]